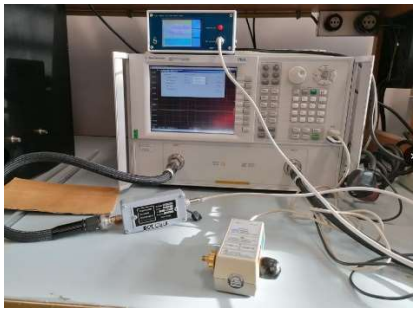
Imperatori Sistemi Automatici

di Davide Imperatori







Descrizione

La **Imperatori Sistemi Automatici** realizza sensori di potenza RMS fino a 40GHz completamente interfacciabili in I2C e controllabili da remoto con normali microntrollori (ad esempio Microchip o Arduino).

Questi sensori possono essere direttamente interfacciati con comuni microcontrollori utilizzando un bus I2C oppure possono essere collegati all'unità display (inclusa nel prezzo) per una diretta visualizzazione della potenza.

Description

Imperatori Sistemi Automatici manufactures RMS power sensors up to 40GHz that can be fully interfaced in I2C and remotely controllable with normal micro-controllers (for example Microchip or Arduino).

These sensors can be directly interfaced with common microcontrollers using an I2C bus or they can be connected to the display unit (included in the price) for a direct display of the power.

Specifiche

- ***Banda 100MHz – 40GHz***
- ***Misura di potenza RMS***
- ***IP0 di 0dbm*** ***(aumentabile con attenuatori esterni)***
- ***Massima potenza applicabile di 15dBm***
- ***Alimentazione 5V, 100mA***
- ***Comunicazione I2C***
- ***Range dinamico di 35dB***
- ***1dB linearity error***

Specifications

- ***100MHz-40GHz Bandwith***
- ***RMS power measurement***
- ***0dBm IP0***
- ***15dBm maximum input power***
- ***5V, 100mA supply***
- ***I2C communication***
- ***35dB dynamic range***
- ***1dB linearity error***

Inoltre…

Assieme alle due unità possono essere forniti codici software e librerie per l'utilizzo con normali microcontrollori (Arduino incluso).
Una volta collegato all'unità display fornita, possono essere misurati vari parametri (massimo, minimo) e possono essere aggiunti dei fattori di correzione rispetto alla frequenza ed a eventuali attenuatori esterni.

Moreover..

Together with the two units, software codes and libraries can be supplied for use with normal microcontrollers (Arduino included).

Once connected to all the display units supplied, various parameters can be measured (maximum, minimum) and correction factors can be added with respect to frequency and any external attenuators.